

РЕФЕРАТ

Дипломная работа, 42 с, 12 рис.

Ключевые слова: УПРАВЛЕНИЕ, ДИНАМИЧЕСКИЙ ОБЪЕКТ С ЗАПАЗДЫВАНИЕМ, АЭРОДИНАМИЧЕСКАЯ ТРУБА.

Цель работы: поставить задачу оптимального управления в реальном времени системы с запаздыванием. Решить задачу оптимального управления для замкнутой аэродинамической трубы. Провести анализ полученного решения.

Результатом работы является сведение задачи оптимального управления к задаче линейного программирования и проведение численного эксперимента для различных ситуаций.

РЭФЕРАТ

Дыпломная работа, 42 с, 12 мал.

Ключавыя словы: КІРАВАННЕ, ДЫНАМІЧНЫ АБ'ЕКТ З ЗАПАЗНЕННЕМ, АЭРАДЫНАМІЧНАЯ ТРУБА.

Мэта працы: паставіць задачу аптымальнага кіравання ў рэальным часе сістэмы з запазненнем. Вырашыць задачу аптымальнага кіравання для замкнёнай аэрадынамічнай трубы. Правесці аналіз атрыманага рашэння.

Вынікам працы з'яўляецца звязанне задачы аптымальнага кіравання да задачы лінейнага праграмавання і правядзенне колькаснага эксперыменту для розных сітуацый.

REVIEW

Graduation work, 42 p, 12 pic.

Keywords: MANIPULATION, DYNAMIC OBJECT WITH DELAY, WIND TUNNEL.

The aim of work: put the problem of optimal real-time manipulation system with delay. To solve the problem of optimal manipulation for closed wind tunnel. To analyze the obtained solution.

The result of the work is the reduction of the problem of optimal manipulation to a linear programming problem and carrying out numerical experiments for different situations.